

Systemes dynamiques de second ordre en theorie des jeux

Rida Laraki

CNRS, Lamsade (Universite Paris Dauphine) et Ecole Polytechnique

Panayotis Mertikopoulos

CNRS, LIG, Grenoble

Mots-clefs : Jeux evolutionnaires, dynamique du replicateur, systemes dynamiques de second ordre, optimisation, apprentissage dans les jeux, metriques riemaniennes.

Une question fondamentale en theorie des jeux (et en economie): quel concept de solution/équilibre est le resultat d'un processus naturel d'apprentissage par les joueurs?

Depuis, plusieurs dynamiques (en temps continu) ont été introduites et étudiées pour les jeux finis en strategies mixtes. Celles-ci sont interpretées comme des distributions de comportements/traits/types dans une large population. La dynamique la plus connue étant probablement celle du replicateur, introduite en biologie pour modeliser la selection naturelle selon Darwin.

Certaines dynamiques sont imitatives (replicateur), d'autres innovatives (Smith), certaines dynamiques éliminent les strategies strictement dominées (replicateur), d'autres pas (Smith). Mais, toutes sont des systemes dynamiques continues de premier ordre sur le simplexe des strategies mixtes des joueurs, aucune des dynamiques connues n'élimine les strategies faiblement dominées, aucune ne converge vers un l'équilibre de Nash pour tout jeu, etc. Pour avoir de meilleurs résultats, d'autres pistes doivent être explorées.

La presentation est basée sur deux articles [1, 2] qui cherchent à introduire des systemes dynamiques de second ordre, à étudier leurs propriétés de convergence et de rationalité, et les comparer avec le premier ordre. Nous proposons deux pistes. L'une construit la dynamique sur un raisonnement basé sur une microfondation (type apprentissage ou évolution par imitation), l'autre (inertielle) utilise des idées issues de la mécanique Newtonienne et la géométrie riemannienne. Les trajectoires des deux dynamiques peuvent être interpretées comme des géodésiques pour deux connexions qui diffèrent seulement d'un facteur $\frac{1}{2}$. Néanmoins, elles se comportent très différemment. Une des deux [1] est toujours bien posée et elle améliore les propriétés usuelles des dynamiques de premier ordre, en particulier elle élimine les strategies faiblement dominées. L'autre dynamique [2] peut sortir de l'ensemble des strategies mixtes en temps fini pour certaines géométries, mais elle est bien posée pour d'autres...

[1] R. LARAKI, P. MERTIKOPOULOS, Higher Order Games Dynamics *Journal of Economic Theory*, vol 148, pp. 2666-2695, 2013.

[2] R. LARAKI, P. MERTIKOPOULOS, Inertial Game Dynamics and Applications to Constrained Optimization, <http://arxiv.org/pdf/1305.0967v1.pdf>.